ЭЛЕКТРОНИКА И РАДИОТЕХНИКА

УДК 621.314.1

ИССЛЕДОВАНИЕ ВОЗДЕЙСТВИЯ ДЕСТАБИЛИЗИРУЮЩИХ ФАКТОРОВ НА ПАРАМЕТРЫ СИЛОВЫХ ЭЛЕМЕНТОВ КОНВЕРТОРОВ

©2024 г. В. И. Авдзейко^{а,}*, А. А. Дроздова^а, В. М. Рулевский^а, Д. Ю. Ляпунов^{а,b}

^аТомский государственный университет систем управления и радиоэлектроники Россия, 634050, Томск, пр₇ Ленина, 40 ^bНациональный исследовательский Томский политехнический университет Россия, 634050, Томск, пр₇ Ленина, 30 *E-mail: avdzeykovi@yandex.ru Поступила в редакцию 08.04.2024 г. После доработки 18.05.2024 г.

Принята к публикации 21.06.2024 г.

Проведено исследование воздействия основных 10 дестабилизирующих факторов на параметры силовых элементов конверторов. Конверторы, работающие в ключевом режиме, создают пульсации напряжения и тока в питающей сети и на входе подключаемых потребителей. Для уменьшения величины пульсаций предлагается использовать схемы с неполным диапазоном регулирования выходного напряжения, формирующие постоянную нерегулируемую и импульсную регулируемую составляющие в форме потребляемого тока и напряжения на входе выходного фильтра. В таких схемах нерегулируемая составляющая обеспечивает передачу электроэнергии потребителям без регулирования и фильтрации ее параметров, а снижение амплитуды регулируемой импульсной составляющей позволяет уменьшить индуктивность дросселей и емкость конденсаторов входных и выходных фильтров, следовательно, улучшить их массогабаритные показатели. Установлена зависимость размаха пульсаций тока дросселей и напряжения на конденсаторах фильтров от величины относительной импульсной составляющей паряжения. Исследование проведено на модели конвертора, созданной с использованием программы МАТLAB Simulink. Результаты исследований получены для схем с неполным и полным диапазонами регулирования выходного напряжения, анализ которых доказал перспективность предложенной схемы.

Ключевые слова: входной и выходной фильтры, пульсации тока, пульсации напряжения, индуктивность, емкость, импульсная составляющая, дианазон регулирования.

1. ВВЕДЕНИЕ

Основными устройствами в системах электропитания (СЭП) являются преобразователи электрической энергии, предназначенные для согласования электрических параметров первичного источника с входными параметрами потребителей. В системах постоянного тока для этих целей применяются преобразователи постоянного тока в постоянный ток (далее – конверторы).

Регулирование выходных параметров конверторов осуществляется путем изменения длительности проводящего состояния ключей и частоты их коммутации, а снижение влияния на питающую сеть и на работу потребителей обеспечивается сглаживающими входными и выходными LC-фильтрами. Традиционно конверторы создаются на базе схем с полной коммутацией потребляемого тока, что приводит к необходимости использования силовых ключей и элементов фильтров из условия регулирования и фильтрации полной преобразуемой мощности. Повышение частоты коммутации ключей в одно- и двухтактных схемах конверторов позволяет уменьшить параметры фильтров, но при полной коммутации тока оно не меняет ни характера потребляемого тока, ни формы напряжения на входе выходного фильтра [1]. Уменьшить величину импульсной составляющей позволяют многофазные схемы [2, 3], а также схемы с неполной (частичной) глубиной модуляции регулируемого тока [4, 5], имеющие постоянную нерегулируемую и импульсную регулируемую составляющие напряжения на входе выходного фильтра. Снижение амплитуды регулируемой импульсной составляющей позволяет уменьшить индуктивность дросселей и емкость конденсаторов входных и выходных фильтров и, следовательно, улучшить их массогабаритные показатели (МГП). Основные недостатки приведенных схем – наличие гальванической связи между входными и выходными цепями и недостаточная выходная мощность.

Перспективным путем улучшения СЭП средней и большой мощности, по мнению авторов, является построение конверторов с неполным диапазоном регулирования выходного напряжения на базе как минимум двух инверторов, один из которых формирует нерегулируемую, а второй – регулируемую импульсную составляющие напряжения на входе выходного фильтра. Амплитуда напряжения импульсной составляющей (U_{per}) выбирается, исходя из требуемого диапазона регулирования выходного напряжения, она влияет на размах пульсаций тока дросселей и напряжения на конденсаторах входных и выходных фильтров. Нерегулируемая составляющая (U_{hp}) обеспечивает передачу электроэнергии потребителям без регулирования и фильтрации ее параметров. Величина относительной импульсной составляющей $n = U_{per}/U_{h}$, равная отношению регулируемой импульсной составляющей к

2

напряжению нагрузки (U_н), является косвенным критерием оценки параметров фильтров и оптимизации структуры конверторов.

Цель работы – определение влияния изменений параметров первичного источника, подключаемой нагрузки, частоты преобразования и относительной импульсной составляющей на размах пульсаций тока дросселей, напряжения на конденсаторах фильтров и амплитуду регулируемого тока.

Критериями влияния воздействия данных факторов выбраны размах пульсаций тока дросселей и напряжения на конденсаторах входных и выходных фильтров. Результаты воздействия получены для схемы с неполным диапазоном регулирования выходного напряжения (далее – предложенная схема) в сравнении со схемой с полным диапазоном регулирования выходного напряжения (далее – схема прототипа).

2. СХЕМА КОНВЕРТОРА С НЕПОЛНОЙ ГЛУБИНОЙ МОДУЛЯЦИИ РЕГУЛИРУЕМОГО ТОКА

На рис. 1а приведена упрощенная схема предлагаемого конвертора в составе входного фильтра (ВФ), нерегулируемого инвертора И1, регулируемого инвертора И2, выпрямителя (В), выходного фильтра (ВыхФ) и нагрузки $R_{\rm H}$. Входной фильтр предназначен для устранения влияния конвертора на питающую сеть, а выходной – для обеспечения требуемого качества выходного напряжения. На рис. 16,в показаны диаграммы тока на выходе входного фильтра (тока потребления инверторов И1 и И2) и напряжения на входе выходного фильтра (на выходе выпрямителя).

Рис. 1. Схема конвертора (а) и диаграммы тока на выходе входного фильтра $I_{\Pi}(\mathbf{6})$ и напряжения на входе выходного фильтра U_{BX} (в)

Выходное нерегулируемое напряжение инвертора И1 ($U_{\rm Hp}$) выполняется со 180градусным управлением, а выходное регулируемое напряжение инвертора И2 ($U_{\rm per}$) – с регулируемой длительностью от 0 до 180 эл. градусов. Последовательное соединение выходных обмоток трансформаторов Tp1 и Tp2 позволяет получить на входе выпрямителя переменное напряжение прямоугольной формы, а на его выходе – суммарное напряжение $U_{\rm hp}$ + $U_{\rm per}$ ($U_{\rm bx}$, рис. 1в). Амплитуда и длительность $U_{\rm per}$ оказывают влияние на характер потребляемого тока и качество выходного напряжения конвертора, на параметры фильтров и ключей инверторов, а также на диапазон регулирования выходного напряжения ($U_{\rm H}$). Для оценки этого влияния использовалась относительная величина импульсной составляющей *n*.

3. ОБОСНОВАНИЕ ВЫБОРА МЕТОДА ИССЛЕДОВАНИЯ

Анализ конвертора, содержащего входной и выходной фильтры, выпрямитель, два инвертора напряжения, один из которых имеет изменяемую длительность и амплитуду

выходного напряжения, при изменении входных и выходных параметров конвертора, частоты преобразования, выходного тока, при наличии режимов прерывистых токов, а также при воздействии многих других дестабилизирующих факторов, является сложной задачей [1]. В известных публикациях анализ конверторов сводится к исследованию влияния ограниченного количества воздействующих факторов на параметры его силовых элементов, к оценке и расчету размаха пульсации входного тока или выходного напряжения, к расчету параметров входных или выходных фильтров. Авторы публикации [6] предлагают использовать традиционный подход к расчету параметров L и C, эффективное подавление пульсаций при обеспечивается выбором которых величины конденсатора с малым емкостным сопротивлением по сравнению с сопротивлением нагрузки, а дросселя с большим индуктивным сопротивлением – по отношению к сопротивлению нагрузки. Автор статьи [7] утверждает, что повышение эффективности фильтрации следует осуществлять путем усложнения и комбинации схем сглаживающих фильтров, например с режекторными или резонансными цепочками. Известна публикация [8], авторы которой используют интуитивный подход к нахождению значений L и C фильтров и рекомендуют применять метод проб и ошибок для нахождения их оптимальных параметров. В статье [9] рассмотрены вопросы фильтрации пульсации токов и напряжений путем установки дополнительных контроллеров, предназначенных для обеспечения заданных качественных входных и выходных параметров СЭП и подавления помех в питающей сети. Авторы работ [10] для обеспечения стабильности выходных параметров обращают внимание на обязательное согласование выходного сопротивления входного фильтра с входным сопротивлением конвертора. Для снижения трудоемкости процесса вычисления в ряде публикаций были предложены упрощенные методики расчета выходных фильтров. Например, в работе [11] предложена методика упрощенного расчета параметров LC-фильтров, в основу которой положен критерий минимума массы и габаритов при заданном значении превышения максимальной величины тока дросселя над средней величиной тока нагрузки. Автор статьи [12] разработал упрощенную методику расчета *LC*-фильтра, основанную на выборе допустимой величины пульсаций тока дросселя с учетом времени заряда конденсатора и времени коммутации в цепи нагрузки. В публикациях [13, 14] анализ и расчет предлагается осуществлять путем решения алгебраических уравнений или с помощью коммутационных функций, причем точный расчет элементов фильтра достигается только при решении сложных математических уравнений. Трудоемкость решения значительно усложняется при анализе конверторов с входными и выходными фильтрами, при регулировании выходных параметров, тем более при воздействии дестабилизирующих факторов. Чтобы избежать решения сложных уравнений, а также чтобы затем не доказывать точность используемых методик и не оценивать правомерность принятых

допущений, авторы работы [15] предлагают находить оптимальные параметры схем конверторов путем их экспериментального подбора в процессе моделирования.

Отсутствие готовых методов анализа конверторов и необходимость учета воздействия большого количества дестабилизирующих факторов, влияющих на параметры силовых элементов конвертора, склонили авторов к выводу о целесообразности исследования предложенной схемы на базе модели, созданной с помощью программы MATLAB Simulink.

3. ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ ИССЛЕДОВАНИЯ

По схеме рис. 1а была создана модель конвертора. При построении модели приняты допущения об идеальности силовых элементов схемы и первичного источника электропитания, мгновенной коммутации ключей, активном сопротивлении нагрузки, а также о неизменности тока нагрузки и напряжения источника питания в процессе проведения исследования. Критериями оценки влияния воздействия исследуемых факторов выбраны размах пульсаций тока дросселей (ΔI_{L1} , ΔI_{L2}) и напряжения на конденсаторах (ΔU_{C1} и ΔU_{C2}) входных и выходных фильтров.

Базовыми параметрами схемы выбраны входное напряжение (U_{Bx}) 300 В, выходное напряжение (U_{Hom}) 225 В, диапазон регулирования выходного напряжения (δ) от 150 до 300 В, максимальная выходная мощность (P_{H}) 1000 ВА при U_{H} = 300 В, номинальное сопротивление нагрузки R_{H} = 87.23 Ом, частота коммутации инверторов f=10 кГц, длительность выходных импульсов нерегулируемого инвертора И1 Θ =180°; длительность регулируемого выходного напряжения изменялась от 0 до 180°.

Результаты воздействия получены для предложенной схемы с неполным n = 0.1-0.9(далее – предлагаемая схема) и схемы с полным диапазоном регулирования выходного напряжения n = 1 (далее – схема прототипа), у которой отсутствует инвертор И1, а выходное напряжение регулируется от 0 до 300 В.

4. ИССЛЕДОВАНИЯ ВОЗДЕЙСТВИЯ ДЕСТАБИЛИЗИРУЮЩИХ ФАКТОРОВ НА СИЛОВЫЕ ЭЛЕМЕНТЫ КОНВЕРТОРА

4.1. Влияние длительности импульсов регулируемого напряжения

Номинальные параметры фильтров $L_1 = 1.1 \text{ мГн}$, $C_1 = 80 \text{ мк}\Phi$, $L_2 = 1.2 \text{ мГн}$, $C_2 = 65 \text{ мк}\Phi$ выбраны из следующих условий: размах пульсаций потребляемого тока (ΔI_{L1}) во всех режимах исследования не должен превышать 0.1 $I_{\text{H max}}$, размах пульсаций напряжения на конденсаторах (ΔU_{C1} , ΔU_{C2}) не должен превышать 0.1% $U_{\text{H max}}$ во всем диапазоне изменения относительной длительности регулируемого напряжения Θ от 0.01 до 0.95 $U_{\text{H max}}$. В табл. 1 приведены значения размаха пульсаций тока дросселей и напряжения на конденсаторах сравниваемых схем для диапазона регулирования выходного напряжения от 150 до 300 В.

n = 0.5 (предлагаемая схема)											
Θ	0.01	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	0.95
ΔI_{L1} , мА	0.074	0.367	0.719	1.0	1.3	1.4	1.4	1.3	1.0	0.596	0.373
ΔU_{C1} , B	0.013	0.059	0.112	0.155	0.19	0.21	0.214	0.201	0.164	0.099	0.064
ΔI_{L2} , A	0.118	0.539	0.953	1.254	1.443	1.506	1.443	1.254	0.953	0.539	0.339
$\Delta U_{C2}, \mathbf{B}$	0.011	0.054	0.096	0.126	0.144	0.150	0.144	0.126	0.096	0.054	0.034
$U_{\text{вых}}, \mathbf{B}$	150	165	180	195	210	225	240	255	270	285	290
				<i>n</i> = 1	(схема	прототи	па)				
Θ	0.5	0.55	0.6	0.65	0.7	0.75	0.8	0.85	0.9	0.95	0.99
ΔI_{L1} , мА	1.9	2	2.2	2.2	2.2	2.1	1.9	1.5	1.1	0.714	0.25
$\Delta U_{C1}, \mathbf{B}$	0.295	0.315	0.337	0.346	0.342	0.331	0.297	0.239	0.187	0.122	0.044
ΔI_{L2} , A	2.994	2.974	2.869	2.675	2.495	2.275	1.896	1.432	1.072	0.673	0.234
$\Delta U_{C2}, \mathbf{B}$	0.299	0.297	0.286	0.268	0.251	0.229	0.19	0.143	0.107	0.067	0.023
$U_{\text{вых}}, \mathbf{B}$	150	165	180	195	210	225	240	255	270	285	290

Таблица 1. Размах пульсаций ΔU_C и ΔI_L как функция от Θ при n = 0.5 и n = 1.0

В предлагаемой схеме размах пульсаций у входного фильтра (ΔU_{C1} и ΔI_{L1}) в 1.6 раза, а размах пульсаций у выходного фильтра (ΔI_{L2} и ΔU_{C2}) – в 2 раза меньше, чем в схеме прототипа во всем диапазоне изменения Θ . Пульсации тока дросселя и напряжения на конденсаторе выходного фильтра при $\Theta = 0.5$ достигают максимальных значений при любых значениях *n*.

4.2. Влияние относительной импульсной составляющей

Измерения проводились в диапазоне изменения *n* от 0.1 до 1.0. Для каждого значения *n* фиксировались значения Θ , при которых размахи пульсации тока дросселей и напряжения на конденсаторах фильтров достигали максимальных значений. Полученные данные сведены в табл. 2. В предлагаемой схеме амплитуда регулируемой составляющей $U_{per} = U_{hp} = 150$ В (n = 0.5), а в схеме прототипа $U_{per} = 300$ В (n = 1.0).

При $n \le 0.5$ максимальные пульсации наблюдаются при $\Theta = 0.5$; для $n \ge 0.5-0.7$ при $\Theta = 0.6$; а для $n \ge 0.7$ – при $\Theta > 0.65$. Приведенные данные в табл. 2 характеризуют влияние регулируемой импульсной составляющей на диапазон регулирования выходного напряжения и на размах пульсаций тока дросселей и напряжения на конденсаторах фильтров, а следовательно, на индуктивность дросселей и емкость конденсаторов. В предлагаемой схеме у

входного фильтра размах пульсаций ΔI_{L1} в 1.43 раза, ΔU_{C1} в 6.1 раз, а у выходного фильтра размах пульсаций ΔI_{L2} и ΔU_{C2} почти в 10 раз меньше, чем в схеме прототипа.

N	0.1	0.3	0.5	0.7	0.9	1.0
$\Delta I_{L1 ext{ max}, ext{ MA}}$	0.376	0.972	1.4	1.8	2.1	2.2
$\Delta U_{C1 \max}, \mathbf{B}$	0.056	0.144	0.214	0.272	0.317	0.342
$\Delta I_{L2 \max}$, A	0.301	0.903	1.506	2.108	2.710	2.994
$\Delta U_{C2 \max}, \mathbf{B}$	0.03	0.09	0.150	0.210	0.270	0.299
$U_{\text{вых}}, \mathbf{B}$	285	255	225	195	165	150
δ, Β	270-300	210-300	150-300	90–300	30–300	0–300

Таблица 2. Зависимости максимального размаха пульсаций ΔI_L и ΔU_C от n

4.3. Влияние длительности регулируемых импульсов на амплитуду тока регулируемых транзисторов

Амплитуда токов транзисторов как функция Θ в исследуемых схемах фиксировалась при одинаковых значениях $U_{\rm H}$ и $R_{\rm H}$. Полученные значения амплитуды тока регулируемого I_{TV1} (И2) и нерегулируемого I_{TV1} (И1) транзисторов, тока нагрузки $I_{\rm H}$ и выходного напряжения $U_{\rm H}$ в предлагаемой схеме сведены в табл. 3.

Таблица 3. Максимальный ток транзисторов в предлагаемой схеме

Θ	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	0.95
<i>I</i> _{TV1} (И2), А	1.2	1.4	1.56	1.69	1.8	1.85	1.89	1.89	1.86	1.84
<i>I</i> _{TV1} (И1), А	1.15	1.35	1.52	1.65	1.76	1.83	1.87	1.88	1.86	1.84
$I_{\rm H}, {\rm A}$	1.87	2.04	2.21	2.39	2.56	2.73	2.9	3.07	3.25	3.32
$U_{\text{\tiny H}}, \mathbf{B}$	165	180	195	210	225	240	255	270	285	290

В табл. 4 приведены амплитуды регулируемого тока инвертора И2 для схемы прототипа. Инвертор И1, формирующий нерегулируемую составляющую выходного напряжения, в схеме прототипа отсутствует. Выходное напряжение регулировалось в диапазоне от 150 до 300 В, измерения размаха пульсаций проводились при тех же значениях токов и напряжения нагрузки, что и для предлагаемой схемы.

Таблица 4. Максимальный ток транзисторов И2 в схеме прототипа

Θ	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	0.95
<i>I</i> _{TV1} (И2), А	3.41	3.69	3.84	3.87	3.77	3.69
$I_{\text{\tiny H}}, \mathbf{A}$	1.7	2.05	2.39	2.74	3.08	3.22
$U_{\scriptscriptstyle m H},{ m B}$	150	180	210	240	270	280

В предлагаемой схеме при номинальной нагрузке ($R_{\rm H} = 87.23$ Ом) и изменении выходного напряжения $U_{\rm H}$ в диапазоне 150–300 В амплитуда тока регулируемого транзистора в 2–3 раза меньше, чем в схеме прототипа. Некоторые расхождения в показателях объясняются изменением формы тока в сравниваемых схемах.

4.4. Влияние напряжения первичного источника питания

Исследование влияния напряжения первичного источника питания на размах пульсаций тока дросселей и напряжения на конденсаторах фильтров проведено при изменении напряжения питания конвертора от 270 до 330 В ($U_{\text{ном}} \pm 10\%$). Длительность регулируемых импульсов выбрана равной 0.5, при этой величине размах пульсаций достигает максимальных значений.

В предлагаемой схеме при изменении U_{Bx} от 270 до 330 В только пульсации тока дросселя L_1 увеличилась в 1.33 раза, изменение размаха пульсаций на остальных элементах фильтров у сравниваемых схем произошло в 1.22 раза. В среднем размах пульсаций на элементах фильтров прямо пропорционален входному напряжению первичного источника электропитания. Размах пульсаций в схеме прототипа в 2 раза больше, чем в предлагаемой схеме (табл. 5).

$U_{\scriptscriptstyle \mathrm{BX}},\mathrm{B}$	270	285	300	315	330				
Предлагаемая схема									
ΔI_{L1} , мА	1.2	1.3	1.4	1.5	1.6				
$\Delta U_{C1}, \mathbf{B}$	0.189	0.199	0.21	0.221	0.231				
$\Delta I_{L2}, A$	1.355	1.43	1.506	1.581	1.656				
$\Delta U_{C2}, \mathbf{B}$	0.135	0.143	0.15	0.158	0.165				
		Схема протот	гипа						
ΔI_{L1} , мА	1.8	1.9	2	2.1	2.2				
$\Delta U_{C1}, \mathbf{B}$	0.265	0.279	0.295	0.309	0.324				
$\Delta I_{L2}, A$	2.694	2.844	2.994	3.145	3.295				
$\Delta U_{C2}, \mathbf{B}$	0.269	0.284	0.299	0.314	0.329				

Таблица 5. Размах пульсаций при изменении U_{вх}

4.5. Влияние выходного напряжения

Исследовалось влияние величины выходного напряжения на размах пульсаций токов дросселей и напряжения на конденсаторах фильтров при изменениях выходного напряжения от 150 до 300 В при $R_{\rm H}$ = const. По результатам измерений построены диаграммы размаха

пульсаций тока дросселей и напряжения на конденсаторах входных и выходных фильтров в зависимости от выходного напряжения (рис. 2).

Рис. 2. Размах пульсаций на элементах входного (а, б) и выходного (в, г) фильтров при изменении выходного напряжения

В предлагаемой схеме размахи пульсаций ΔI_{L1} и ΔU_{C1} входного фильтра достигают максимального значения при $U_{\rm H} = 240$ В, а в схеме прототипа при $U_{\rm H} = 216$ В. Размах пульсаций у выходного фильтра в предлагаемой схеме достигает максимального значения при $U_{\rm H} = 225$ В, а в схеме прототипа – при $U_{\rm H} = 195$ В.

В предлагаемой схеме размах пульсаций ΔU_{C1} в 1.62 раза, ΔI_{L1} – в 1.57 раза, а ΔI_{L2} и ΔU_{C2} – в 2 раза меньше, чем в схеме прототипа, что повторяет показатели, приведенные в табл. 1.

4.6. Влияние тока нагрузки

Исследование влияния тока нагрузки на размах пульсаций тока дросселей и напряжений на конденсаторах фильтров проведено при $U_{\rm H}_{\rm HOM} = 225$ B, токе нагрузки $I_{\rm H}_{\rm HOM} = 2.56$ A, при номинальных параметрах фильтров $L_1 = 1.1$ мГн, $C_1 = 80$ мкФ, $L_2 = 1.2$ мГн, $C_2 = 65$ мкФ в диапазоне изменения тока нагрузки от 0.2 $I_{\rm H}_{\rm HOM}$ до 1.2 $I_{\rm H}_{\rm max}$. Полученные результаты для сравниваемых схем приведены в табл. 6.

Таблица 6. Размах пульсаций тока дросселей и напряжений на конденсаторах фильтров при изменении тока нагрузки

Предлагаемая схема										
	$I_{\rm H} = I_{\rm max}$	$I_{\rm H} = 1.0 I_{\rm H H}$	юм	$I_{\rm h} = 0.8 \ I_{\rm h \ hom}$	$I_{\rm H} = 0.6 I_{\rm H \ HOM}$	$I_{\rm H} = 0.4$	$I_{\rm H HOM}$	I _H =0.3	$I_{\rm H HOM}$	$I_{\rm H} = 0.2 \ I_{\rm H \ HOM}$
<i>R</i> _н , Ом	65	87.23		110	145	22	20	29	95	440
<i>I</i> _н , А	3.44	2.56		2.048	1.536	1.0)24	0.768		0.512
ΔI_{L1} , мА	1.8	1.4		1.2	1.1	0.	89	0.8	83	0.76
ΔU_{C1} , B	0.27	0.21		0.17	0.15	0.	12	0.	11	0.10
$\Delta I_{L2}, A$	1.51	1.51		1.51	1.51	1.	51	1.:	51	1.03
$\Delta U_{C2}, \mathbf{B}$	0.15	0.15		0.15	0.15	0.	15	0.	15	0.14
<i>L</i> ₂ , мГн	1.2	1.2		1.2	1.2	1.2		1.2		1.2
$U_{\rm H}, { m B}$	225	225		225	225 225		225		225	
				Схема	прототипа					
		$I_{\rm H} = I_{\rm max}$	1	$I_{\rm H} = 1.0 I_{\rm H \ HOM}$	$I_{\rm H}{=}0.8~I_{ m H~HOM}$		$I_{\rm H} = 0.6 I_{\rm H \ HOM}$		$I_{\rm H}$ =	=0.4 $I_{\rm H HOM}$
<i>R</i> _н , Ом		65		87.23	110		145			220
$I_{\rm H}, {\rm A}$		3.44		2.56	2.048		1.5	1.536		1.024
ΔI_{L1} , мА		2.5		2.1	1.8		1.5		1.3	
$\Delta U_{C1}, \mathbf{B}$	$\Delta U_{C1}, \mathbf{B}$ 0.41			0.33	0.28		0.1	24		0.197
$\Delta I_{L2}, A$ 2.16			2.16	2.16		2.16		2.04		
$\Delta U_{C2}, \mathbf{B}$	<i>U</i> _{C2} , B 0.229			0.229	0.229		0.229		0.21	
<i>L</i> ₂ , мГн		1.2		1.2	1.2		1.2		1.2	
$U_{\scriptscriptstyle \mathrm{H}},\mathrm{B}$		225		225	225		22	25		225

В предлагаемой схеме при токе нагрузки 0.2 $I_{\rm H \ HOM}$, равном 0.512 A, размах пульсаций тока дросселя выходного фильтра $\Delta I_{L2}/2$ также равен 0.512 A. При дальнейшем уменьшении $I_{\rm H}$

возникает режим прерывистого тока. Следовательно, диапазон регулирования тока нагрузки от $I_{\rm H \ max}$, составляющего 3.44 A, до 0.512 A равен 0.85. В схеме прототипа режим прерывистого тока имеет место при $I_{\rm H}$ больше 0.4 $I_{\rm H \ HOM}$, поэтому диапазон регулирования тока нагрузки равен 0.7, что меньше, чем у предлагаемой схемы, на 15%. Размах пульсаций токов дросселей и напряжений на конденсаторах фильтров в 1.43–1.52 раза меньше у предлагаемой схемы. При максимальном токе нагрузки ($I_{\rm H \ max} = 3.44$ A) размах пульсаций в ней не превышает требуемых значений, а в схеме прототипа размах пульсаций конденсатора входного фильтра равен 0.41 B, что на 36.6% больше допустимой величины, и для ее снижения необходимо увеличивать емкость конденсатора *C*1. Размах пульсаций тока дросселя и напряжения на конденсаторе выходного фильтра не зависят от тока нагрузки при неизменной величине выходного напряжения.

4.7. Влияние размаха пульсации потребляемого тока

Определение влияния качества потребляемого тока на параметры входных и выходных фильтров осуществлялось подбором индуктивности L_1 в диапазоне изменения пульсаций потребляемого тока ΔI_{L1} от 0.5 до 1.5 $\Delta I_{L1 \text{ ном}}$. Полученные значения индуктивности входного фильтра для сравниваемых схем, а также размах пульсаций напряжения на конденсаторах C1 и C2 для выходного фильтра приведены в табл. 7.

ΔI_{L1}	$0.5 \Delta I_{L1 \text{ hom}}$	$0.75 \Delta I_{L1 \text{ hom}}$	$1 \Delta I_{L1 \text{ hom}}$	$1.25 \Delta I_{L1 \text{ ном}}$	$1.5 \Delta I_{L1 \text{ ном}}$				
Предлагаемая схема									
ΔI_{L1} , мА	0.7	1.05	1.4	1.75	2.1				
ΔU_{C1} , B	0.21	0.21	0.21	0.21	0.21				
$\Delta I_{L2}, A$	1.51	1.51	1.51	1.51	1.51				
$\Delta U_{C2}, \mathbf{B}$	0.15	0.15	0.15	0.15	0.15				
$I_{\rm H},{ m A}$	2.56	2.56	2.56	2.56	2.56				
<i>L</i> ₁ , мГн	2.2	1.4	1.1	0.9	0.75				
		Схема пр	оототипа						
ΔI_{L1} , мА	0.7	1.05	1.4	1.75	2.1				
ΔU_{C1} , B	0.32	0.32	0.32	0.32	0.32				
ΔI_{L2} , A	2.16	2.16	2.16	2.16	2.16				
$\Delta U_{C2}, \mathbf{B}$	0.22	0.22	0.22	0.22	0.22				
$I_{\rm H}, { m A}$	2.56	2.56	2.56	2.56	2.56				
<i>L</i> ₁ , мГн	3.0	2.2	1.6	1.3	1.05				

Таблица 7. Индуктивность *L*₁, необходимая для обеспечения заданной величины размаха пульсации потребляемого тока

Приведенные в табл. 7 данные доказывают, что повышение требований к размаху пульсаций потребляемого тока при неизменном токе нагрузки достигается только за счет

увеличения индуктивности дросселя L1 входного фильтра, при этом размах пульсаций на остальных элементах фильтров в сравниваемых схемах не зависит от ΔI_{L1} . Индуктивность L_1 во всем диапазоне изменения размаха пульсаций потребляемого тока в предлагаемой схеме требуется в 1.4 – 1.5 раз меньше, чем в схеме прототипа.

4.8. Исследование влияния размаха пульсации выходного напряжения

Исследования проводились при номинальных параметрах элементов фильтров $\Theta = 0.5$, $U_{\rm H} = 225$ B, $\Delta U_{C2} = 0.15$ B. За счет изменения емкости конденсатора C2 устанавливался требуемый размах пульсации выходного напряжения в диапазоне от 0.5 ΔU_{C2} _{ном} до 1.5 ΔU_{C2} _{ном} и проводилось измерение размаха пульсаций на остальных элементах фильтров. В табл. 8 приведены значения необходимой емкости конденсатора C2 при изменении размаха пульсаций выходного напряжения в диапазоне от 0.075 В до 0.225 В.

ΔU_{C2}	$0.5 \Delta U_{C2}$ ном	$0.75 \ \Delta U_{C2}$ ном	$1.0 \Delta U_{C2 \text{ ном}}$	$1.25 \ \Delta U_{C2} \ {}_{ m HOM}$	$1.5 \Delta U_{C2}$ ном				
Предлагаемая схема									
ΔI_{L1} , мА	1.4	1.4	1.4	1.4	1.4				
$\Delta U_{C1}, \mathbf{B}$	0.21	0.21	0.21	0.21	0.21				
ΔI_{L2} , A	1.51	1.51	1.51	1.51	1.51				
$\Delta U_{C2}, \mathbf{B}$	0.075	0.11	0.15	0.188	0.225				
$I_{\rm H}, { m A}$	2.56	2.56	2.56	2.56	2.56				
С2, мкФ	135	90	65	52.5	43				
		Схема п	рототипа						
ΔI_{L1} , мА	2.1	2.1	2.1	2.1	2.1				
$\Delta U_{C1}, \mathbf{B}$	0.32	0.32	0.32	0.32	0.32				
ΔI_{L2} , A	2.16	2.16	2.16	2.16	2.16				
$\Delta U_{C2}, \mathbf{B}$	0.075	0.11	0.15	0.188	0.225				
$I_{\rm H},{ m A}$	2.56	2.56	2.56	2.56	2.56				
С₂, мкФ	195	135	95	75	63				

Таблица 8. Значение *C*₂, необходимое для обеспечения заданной величины размаха пульсации выходного напряжения

Полученные измерения показали, что требуемый размах пульсации выходного напряжения ΔU_{C2} (качество выходного напряжения) реализуется только за счет изменения емкости C_2 . Размах пульсаций на остальных элементах фильтров остается постоянным при изменении ΔU_{C2} .

4.9. Влияние частоты промежуточного преобразования

Цель данного раздела исследования – выявление влияния частоты работы инверторов на размах пульсаций тока дросселей и напряжения на конденсаторах фильтров. Для возможности

исследования размаха пульсаций на частоте 5 кГц подобраны следующие значения параметров компонентов фильтров: $L_1 = 2 \text{ мГн}$; $C_1 = 115 \text{ мк}\Phi$; $L_2 = 2.4 \text{ мГн}$; $C_2 = 65 \text{ мк}\Phi$, при них размах пульсаций напряжения на конденсаторах ΔU_{C1} и ΔU_{C2} не превышал величины 0.1 $U_{\text{H} \text{ max}}$, а размах пульсаций потребляемого тока ΔI_{L1} был меньше 0.1 $I_{\text{H} \text{ max}}$. Измерения проводились при $\Theta = 0.5$, $U_{\text{H}} = 225$, $I_{\text{H}} = 2.56$ А. Полученные значения пульсаций тока дросселей и напряжения на конденсаторах фильтров при изменении частоты коммутации ключей инверторов от 5 до 25 кГц сведены в табл. 9.

<i>f</i> , кГц	5	10	20	25
ΔI_{L1} , мА	2.2	0.49	0.11	0.074
$\Delta U_{C1}, \mathbf{B}$	0.29	0.14	0.067	0.053
$\Delta I_{L2}, \mathrm{A}$	1.54	0.75	0.36	0.28
$\Delta U_{C2}, \mathbf{B}$	0.3	0.075	0.018	0.012

Таблица 9. Размах пульсаций тока дросселей и напряжения на конденсаторах фильтров в зависимости от частоты промежуточного преобразования

В соответствии с приведенными значениями размах пульсаций ΔU_{C1} и ΔI_{L2} уменьшается при повышении частоты с 5 до 25 кГц практически в 5 раз, размах пульсаций ΔI_{L1} – почти в 30 раз, а ΔU_{C2} – в 25 раз, т.е. пропорционально отношению верхней и нижней частот $f_{\text{верх}}/f_{\text{нижн}}$. Необходимо учитывать, что при частоте работы инверторов *f* все фильтры работают на частоте 2*f*. Оптимальный диапазон частоты промежуточного преобразования – 10 – 20 кГц. Повышение частоты свыше 20 кГц нецелесообразно из-за роста динамических потерь в ключах.

4.10. Исследование возникновения режима прерывистых токов в дросселе выходного фильтра

Режим возникновения прерывистых токов ограничивает диапазон регулирования тока нагрузки $I_{\rm H}$, он возникает при равенстве пульсации тока дросселя ($\Delta L_2/2$) и тока нагрузки: $I_{\rm H} - \Delta L_2/2 = 0$. Расширение диапазона регулирования тока нагрузки (при активной нагрузке) достигается при уменьшении пульсаций тока дросселя за счет увеличения индуктивности L_2 , что позволяет снизить минимальную величину $I_{\rm H}$ и расширить диапазон регулирования выходного тока. Исследование возникновения режима прерывистых токов в схемах проводилось при номинальных параметрах фильтров L_1 , C_1 и C_2 , величине выходного напряжения 225 В, равных токах нагрузки в диапазоне изменения $R_{\rm H}$ от 87.23 до 500 Ом путем подбора индуктивности L_2 . Возникновение режима прерывистых токов фиксировалось по изменению формы $U_{\rm H}$ и напряжения U_L на дросселе L2 (рис. 3). При возникновении прерывистых токов увеличивалась индуктивность L_2 до обеспечения требуемой величины $I_{\rm H}$. Полученные в результате исследований данные сведены в табл. 10.

Рис. 3. Диаграммы пульсации тока дросселя *L*2 (а) и напряжения на входе выходного фильтра (б) в режиме прерывистых токов

Предлагаемая схема								
<i>R</i> _н , Ом	87.23	100	200	300	400	500		
$I_{\rm H}, { m A}$	2.56	2.23	1.12	0.75	0.56	0.45		
$\Delta I_{L2}/2$, A	0.755	0.755	0.755	0.755	0.56	0.45		
I_{Hp}^*, A	1.805	1.475	0.365	-0.005	0	0		
<i>L</i> ₂ , мГн	1.2	1.2	1.2	1.2	1.5	1.8		
		(Схема прототи	ипа				
<i>R</i> _н , Ом	87.23	100	200	300	400	500		
$I_{\rm H}, { m A}$	2.56	2.23	1.12	0.75	0.56	0.45		
$\Delta I_{L2}/2$, A	1.08	1.08	1.07	0.75	0.565	0.45		
<i>I</i> _{нр} *, А	1.48	1.15	0.05	0.0	0.05	0.0		
<i>L</i> ₂ , мГн	1.2	1.2	1.2	1.45	1.75	2.2		

Таблица 10. Зависимости тока нагрузки от индуктивности дросселя *L*₂, при которых возникает режим прерывистых токов

*Примечание: I*_{нр}* – нерегулируемая составляющая тока нагрузки, равная разнице *I*_н и Δ*I*_{L2}/2

В момент включения транзисторов регулируемого инвертора ток в цепи питания инверторов растет, а ток на входе выходного фильтра уменьшается. Вследствие этого пульсация тока дросселя *L*1 всегда ниже тока потребления инверторов, поэтому у входного фильтра режим прерывистых токов не наступает.

В предлагаемой схеме режим прерывистых токов проявляется при $I_{\rm H} = 0.75$ A, а в схеме прототипа – _{при} 1.12 A. Увеличение диапазона изменения тока нагрузки достигается за счет нерегулируемой составляющей напряжения на входе выходного фильтра. Для снижения выходного тока до величины 0.5 A в предлагаемой схеме необходимо увеличить индуктивность дросселя до 1.8 мГн, а в схеме прототипа – до 2.2 мГн. В номинальном режиме работы конверторов размах пульсаций тока дросселя L_2 не зависит от тока нагрузки.

5. ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В данной работе проведено комплексное экспериментальное исследование влияния 10 возможных дестабилизирующих факторов на параметры силовых элементов, а также выполнено сравнение предложенной схемы и схемы прототипа.

По результатам проведенных исследований можно сделать следующие выводы.

13

1. Созданная электронная модель конвертора позволяет исследовать влияние рассмотренных дестабилизирующих факторов на параметры элементов конвертора.

2. Предлагаемую схему с неполным диапазоном регулирования выходного напряжения наиболее эффективно применять в СЭП с диапазоном регулирования выходного напряжения не более 50–60 % от $U_{\rm H \ HOM}$. Системы с большим диапазоном целесообразно разрабатывать с многозонным регулированием выходных параметров.

3. Оптимальный диапазон частоты преобразования у конверторов средней мощности составляет 10–20 кГц. Повышение частоты с 5 до 25 кГц позволяет уменьшить размах пульсации тока дросселя входного фильтра и напряжения на конденсаторе выходного фильтра в 25–30 раз. Размах пульсаций напряжения на конденсаторе входного фильтра и тока дросселя выходного фильтра снижается практически прямо пропорционально с увеличением частоты преобразования.

4. Размах пульсации тока потребления зависит только от индуктивности входного дросселя, а размах пульсаций выходного напряжения – только от емкости конденсатора выходного фильтра

5. Размах пульсаций тока дросселя и напряжения на конденсаторе выходного фильтра не зависит от тока нагрузки.

6. Постоянная составляющая напряжения на входе выходного фильтра обеспечивает расширение диапазона регулирования тока нагрузки.

7. При 50-процентном диапазоне регулирования выходного напряжения у предлагаемой схемы параметры входных и выходных фильтров в 1.4–1.6 раза меньше, чем у схемы конвертора с полным диапазоном регулирования.

Полученные результаты будут полезны специалистам в области проектирования и создания систем электропитания, а также при разработке нового направления проектирования конверторов средней и большой мощностей, обеспечивающего снижение параметров силовых элементов, меньшую величину пульсации потребляемого тока и лучшее качество выходного напряжения по сравнению со схемами, выполненными с полностью регулируемым выходным напряжением.

ФИНАНСИРОВАНИЕ РАБОТЫ

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского научного фонда (грант № 23-29-00403, https://rscf.ru/project/23-29-00403/)

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. *Моин В.С.* Стабилизированные транзисторные преобразователи. Москва: Энергоатомиздат, 1986.
- 2. *Гейтенко Е.Н.* Источники вторичного электропитания. Схемотехника и расчет. Учебное пособие. М.: СОЛОН-ПРЕСС, 2008.
- Белов Г.А., Павлова А.А., Серебрянников А.В. // Вестник Чувашского университета. 2008.
 № 2. С. 151.
- 4. *Кобзев А.В., Коновалов Б.И., Семенов В.Д.* Энергетическая электроника: Учебное пособие. Томск: Томский межвузовский центр дистанционного образования, 2010.
- Найвельт Г.С., Мазель К.Б., Хусоинов Ч.И., Затикян Г.П., Шаров Л.Н., Кузнецов С.А., Алексеев В.А., Киселев Л.М., Тихонов В.И., Шуваев Ю.Н. Источники электропитания радиоэлектронной аппаратуры. Москва: Изд-во "Радио и связь", 1985.
- 6. Рентюк В. // Компоненты и технологии. 2016. № 11. С. 84.
- 7. Stefan K. // Input Filter for DCDC Converter. 2020. P. 7.
- 8. *Pyakuryal S., Matin M.A.* // Filter Design for AC to DC Converter. 2013.
- Prodanovic M., Green T.C. // IEEE Trans. on Power Electronics. 2003. V. 18. P. 380. https://doi.org/10.1109/TPEL.2002.807166
- 10. Liao J., Zhou N., Wang Q. // Energies. 2018. V. 11. P. 20. https://doi.org/10.3390/en11113128
- 11. Григораш О.В., Ивановский О.Я., Туаев А.С. // Научный журнал КубГАУ. 2017. №133(09).
 С. 11.
- 12. Коршунов А.А. // Силовая электроника. 2005. № 3. С. 91.
- Geng X., Yang X.J., Zhang Z.M., Tang H.J., Bai L.Y. // WSEAS Trans. on Systems and Control. 2011. V. 6. P. 324.
- 14. Yuan G., Tao Y., Dragicevi T., Bozhko S., Wheeler P., Zheng C. // IEEE Trans. on Power Electronics. 2020. V. 36. P. 9. https://doi.org/10.1109/TPEL.2020.3017862
- 15. Sudeep P., Mohammad M. // Int. Refereed J. Engineering Science. 2013. V. 2. P. 49.

ПОДПИСИ К РИСУНКАМ

- **Рис. 1.** Схема конвертора (а) и диаграммы тока на выходе входного фильтра I_{Π} (б) и напряжения на входе выходного фильтра U_{BX} (в).
- Рис. 2. Размах пульсаций на элементах входного (а, б) и выходного (в, г) фильтров при изменении выходного напряжения.
- **Рис. 3.** Диаграммы пульсации тока дросселя *L*2 (а) и напряжения на входе выходного фильтра (б) в режиме прерывистых токов.



Рис. 1.



Рис. 2.



Рис. 3.

Для связи с авторами:

Дроздова Анастасия Александровна E-mail: <u>anastasiya.drozdova.00@list.ru</u> Тел.: 8-999-619-37-70 (моб.) Авдзейко Владимир E-mail: avdzeykovi@yandex.ru

Для переводчика:

STUDY OF THE EFFECT OF DESTABILISING FACTORS ON THE PARAMETERS OF THE POWER ELEMENTS OF CONVERTERS

Converters operating in key mode generate voltage and current ripple in the supply network and at the input of connected loads. To reduce the ripple value, filters are installed at the input and output of the converters, the mass and dimensions of which depend on the frequency, magnitude and duration of the relative impulse component in the form of regulated voltage. Traditional methods of improving the mass and dimensions of filters by increasing the frequency of operation of the keys allow to reduce the parameters of filter elements, but cannot improve the pulse character of the current at its full switching, for example, in single or doubleeycle circuits. It is proposed to reduce the value of the pulse component to apply schemes with incomplete range of regulation of the output voltage, forming a constant unregulated and pulse regulated components in the form of current consumption and voltage at the input of the output filter. The amplitude of the pulse component is selected on the basis of the required output voltage regulation range and affects the ripple spread of the inductor current and voltage on the input and output filter capacitors. The unregulated component ensures the transmission of electrical power to the loads without regulation and filtering of its parameters. Reducing the amplitude of the regulated pulse component makes it possible to reduce the inductance of the inductors and the capacitance of the capacitors of the input and output filters and, consequently, to improve their dimensional parameters. The paper establishes the dependence of the pulsation spread of the inductor current and the filter capacitor voltage on the relative pulse component of the voltage and carries out a comprehensive study of the influence of the 10 main destabilising factors on the parameters of the power elements of converters. The study was carried out on the converter model created using the MATLAB Simulink programme. The criteria for evaluating the impact of these factors are the pulsation spread of the inductor current and voltage on the capacitors of the input and output filters. The research results are obtained for circuits with incomplete and full range output voltage regulation.